

지스트, 국방기술 연구개발 위한 업무협약 체결

- 지스트 머신러닝 비전 연구실, LIG 넥스원과 업무협약



▲ 지스트 머신러닝 비전 연구실은 LIG 넥스원과 첨단 무기 체계 적용을 위한 이동 환경 다중 표적 추적 기술 개발에 대해 업무협약을 체결하고 기념 사진 촬영을 하고 있다.

(왼쪽에서 네 번째) 지스트 머신러닝 비전 연구실 전문구 교수, (왼쪽에서 다섯 번째) LIG 넥스원 하남구 팀장

지스트(광주과학기술원, 총장 김기선) 머신러닝 비전 연구실(교수 전문구)은 LIG 넥스원(대표이사 김지찬)과 첨단 무기 체계 적용을 위한 이동 환경 다중 표적 추적 기술 개발에 대해 업무협약을 체결했다고 16일 밝혔다.

본 협약에는 ▲첨단 무기 체계에 적용 가능한 이동 환경 다중 표적 추적 기술 개발 ▲연구개발을 위한 센서 특성 자문 및 DB 구축 협력 ▲ 기타 본 협약의 목적을 위해 양 기관이 필요하다고 인정하는 사업 내용이 담겨있다.

전문구 교수는 "이번 협약으로 최신의 인공지능 기반 기술을 포함한 다양한 기술 적용을 통해 첨단 무기 체계 개발을 위한 핵심 기술 확보가 이루어질 것으로 기대한다"고 말했다.

LIG 넥스원 하남구 팀장은 "국가 국방기술 발전을 위한 지스트 머신러닝 비전 연구실에서 수행하는 다중 표적 추적기술 개발에 대해 LIG 넥스원에서 취득한 관련 데이터 제공 등 적극적인 산학 협력을 수행할 것"이라고 밝혔다.